

Travaux Dirigés numéro 21 : Révisions de SUP, mouvements à force centrale

PC

09.02.2008

1 Rappels

- ▶ Dans un mouvement à force centrale :
 - le mouvement est plan
 - la normale au plan est le vecteur constant moment cinétique en O $\vec{L}_O = \vec{OM} \wedge m\vec{v}$ ou le vecteur cinématique $\vec{C} = \vec{OM} \wedge m\vec{v} = \frac{\vec{L}_O}{m}$.
 - C est la constante de la loi des aires, égale au double de la vitesse aréolaire $C = 2\frac{dS}{dt}$. En coordonnées polaires, $\vec{C} = r^2\dot{\theta}\vec{u}_z$.
 - L'autre constante du mouvement pour une force centrale conservative $\vec{f} = f(r)\vec{u}_r$ dérivant de $Ep(r)$ est l'énergie mécanique $Em = Ec + Ep = \frac{1}{2}mv^2 + Ep(r) = \frac{1}{2}m\dot{r}^2 + \frac{1}{2}mr^2\dot{\theta}^2 + Ep(r) = \frac{1}{2}m\dot{r}^2 + \left[\frac{L_O^2}{2mr^2} + Ep(r)\right] = \frac{1}{2}m\dot{r}^2 + U_{\text{eff}}(r)$.
- ▶ Les formules de Binet (NE) permettent de passer des dérivées de r par rapport à t à ses dérivées par rapport à θ :

$$u = \frac{1}{r} \quad \text{et} \quad \begin{cases} v^2 = C^2 \left[\left(\frac{du}{d\theta} \right)^2 + u^2 \right] \\ \vec{a} = -C^2 u^2 \left[\frac{d^2 u}{d\theta^2} + u \right] \vec{u}_r \end{cases}$$

- ▶ Par application du TCI :

$$-\frac{\mathcal{G}m_S m}{r^2} \vec{u}_r = m\vec{a} = -mC^2 u^2 \left[\frac{d^2 u}{d\theta^2} + u \right] \vec{u}_r \quad \text{donc} \quad \frac{d^2 u}{d\theta^2} + u = \frac{\mathcal{G}m_S}{C^2}$$

- ▶ On en déduit, après rotation des axes pour éliminer la constante d'intégration θ_0 et rendre l'autre constante d'intégration A positive : $r = \frac{1}{\frac{\mathcal{G}m_S}{C^2} + A \cos \theta} = \frac{p}{1 + e \cos \theta}$. $p = \frac{C^2}{\mathcal{G}m_S}$ est le **paramètre** et $e = \frac{AC^2}{\mathcal{G}m_S} > 0$ est l'**excentricité** de la conique.
- ▶ La position de e permet de déterminer la nature de la conique.

- ▶ Dans le cas du mouvement circulaire (nécessairement uniforme), l'écriture du TCI suffit à obtenir la relation fondamentale :

$$-\frac{\mathcal{G}m_S m}{r^2} \vec{u}_r = m\vec{a} = m\frac{v^2}{r} \quad \text{donc} \quad v^2 = \frac{\mathcal{G}m_S}{r} \quad \text{et} \quad v = r\omega = \frac{2\pi r}{t}$$

- ▶ Dans le cas du mouvement elliptique, on établit (souvent en question de cours) que

$$a = \frac{p}{1 - e^2}, \quad b = \frac{p}{\sqrt{1 - e^2}}, \quad S = \pi ab, \quad C = \frac{2S}{T}, \quad \frac{T^2}{a^3} = \frac{4\pi^2}{\mathcal{G}m_S} \quad \text{et} \quad Em = -\frac{\mathcal{G}m_S m}{2a}$$

Exercice 1 Soit un astre sphérique de rayon R , de masse m_S , en rotation uniforme de période T_S . On note \mathcal{G} la constante de gravitation.

1. Déterminer la vitesse de libération v_L depuis la surface de l'astre.
2. Déterminer la vitesse de satellisation en orbite basse $v_{\text{atmosphère}}$ ($r \simeq R$).
3. Déterminer la vitesse de satellisation en orbite astrostationnaire v_{as} .

Exercice 2 Soit une fusée de masse au décollage M , emportant dans son réservoir une masse m de mélange combustible, consommant D kilogrammes par seconde et partant du sol, dans le champ de pesanteur constant et uniforme g , de vitesse v à la date t , et éjectant le gaz brûlé à la vitesse relative u .

1. Montrer que l'application du TRC sur le système formé de la fusée et son mélange restant à la date t , décomposé en la masse $M + m - D \cdot t - D \cdot dt$ restant à la date $t + dt$ et la masse $D \cdot dt$ qui est éjectée pendant dt donne :

$$-(M + m - D \cdot t)g = \frac{[(M + m - D \cdot t - D \cdot dt)(v + dv) + D \cdot dt(v - u)] - (M + m - D \cdot t)v}{dt}$$

2. On en déduit aisément, en développant et en négligeant les termes du second ordre, l'équation différentielle

$$\frac{dv}{dt} = -g + \frac{Du}{M + m - D \cdot t}$$

Quelle est la condition de décollage?

3. Vérifier que la solution $v(t) = -gt + u \ln \frac{M+m}{M+m-Dt}$ convient.
4. Quelle est la date t_f de panne sèche? Quelle est la vitesse atteinte v_f ? À quelle condition la fusée de Tintin quitte-t-elle la Lune?

Exercice 3 On veut tirer un obus depuis le pôle nord de la lune (masse m_L , rayon R_L) de telle sorte qu'il atterrisse sur le pôle sud. On note v_0 la vitesse et α l'angle que fait le vecteur vitesse avec la verticale au pôle nord (confondue avec l'axe des pôles). Déterminer la relation entre v_0 et α et l'intervalle des valeurs possibles pour α .

Exercice 4 Dans le référentiel géocentrique, on veut faire passer un satellite en orbite circulaire de rayon r_1 (vitesse v_1) à celle de rayon r_2 (vitesse v_2). Pour cela, en un point M_1 de l'orbite basse, on communique un surcroît de vitesse en le faisant passer de v_1 (tangente au cercle) à v'_1 (elle-aussi tangente au cercle). Lorsqu'il arrive sur l'orbite haute en M_2 avec la vitesse v'_2 (tangente au cercle), on le fait passer à la vitesse finale v_2 .

1. Faire un schéma complet.
2. Déterminer les quatre vitesses v_1, v'_1, v_2, v'_2 en fonction de \mathcal{G}, m_T, r_1 et r_2 .
3. Déterminer la durée du transfert.

Exercice 5 La Terre tourne autour du Soleil en 365 jours et 6 heures en un mouvement qu'on considère comme circulaire, de rayon ST , à la vitesse v_T . La masse du Soleil est $2,0 \cdot 10^{30}$ kg et on donne $\mathcal{G} = 6,67 \cdot 10^{-11} \text{kg}^{-1} \cdot \text{m}^3 \cdot \text{s}^{-2}$. La comète H (comète de Halley) a une période de 76,03 années et sa distance minimale du Soleil est $0,59 \cdot ST$. Une comète C est repérée à son périhélie, à la distance $r_C = \frac{ST}{2}$, et à la vitesse $v_C = 2v_T$.

1. Calculer numériquement r_T en mètres, en kilomètres et en seconde-lumière.
2. Calculer la distance maximale de la comète de Halley au Soleil. En quelle année atteindra-t-elle ce point?
3. La comète C reviendra-t-elle?